Le condizioni cui deve soddisfare un metodo k-step del secondo ordine sono:

$$\begin{array}{c} k \\ a) \quad \sum_{j=0}^{\infty} \alpha_{j} = 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc}
k & k \\
b) j = 0^{\beta} j & = j = 1^{\beta} j^{\alpha} j
\end{array}$$

c) 
$$j = 1$$
  $j\beta_j = \frac{1}{2} j = 1$   $j\alpha_j$ 

§3. Alcune considerazioni sul θ-metodo ed estensione a una classe di metodi lineari multistep A-stabili.

La classe di metodi lineari ad un passo del primo ordine è data da

3.1 
$$y_{n+1} - y_n = h[(1-\theta)f_{n+1} + \theta f_n]$$

usualmente chiamata "0-metodo".

Tale metodo è A-stabile se e solo se  $\theta \le \frac{1}{2}$ ; in particolare per  $\theta = 0$  si ritrova il metodo di Eulero, per  $\theta = \frac{1}{2}$  la regola del trapezio risultan do solo in questo caso del secondo ordine.

Se la f soddisfa alla condizione (1.2) risulta:

$$||f_{n+1}|| \le ||f_n|| \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

Infatti componendo scalarmente la (3.1) con  $f_{n+1} - f_n$  si ha:

$$0 \ge ((1-\theta)f_{n+1} + \theta f_n, f_{n+1} - f_n) = (2\theta - 1)(f_n, f_{n+1}) - \theta ||f_n||^2 + (1-\theta)||f_{n+1}||^2$$

e tenuto conto che  $2\theta-1 < 0$  e che

$$|(x,y)| \le ||x|| \cdot ||y|| \le \frac{1}{2}(||x||^2 + ||y||^2)$$
  $\forall x,y \in \mathbb{R}^S$ 

si ha:

$$\frac{1}{2}(\|f_{n+1}\|^2 - \|f_n\|^2) \le (y_{n+1} - y_n, f_{n+1} - f_n) \le 0.$$

Se la f é strettamente monotona si ha:

3.3 
$$||f_{n+1}||^2 - ||f_n||^2 \le 2(y_{n+1} - y_n, f_{n+1} - f_n) \le -2\mu ||y_{n+1} - y_n||^2 \le 0.$$

La (3.3) consente di dire che la successione  $\{\|f_n\|_{n\in\mathbb{N}}\}$  é convergente ed é tale che

$$||f_n|| \leq ||f_1|| \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

e quindi la successione {y<sub>n</sub>}<sub>neN</sub> é limitata. Inoltre si ha:

$$\lim_{n \to \infty} ||y_{n+1} - y_n|| = 0$$

Indicato con  $\bar{y}$  il limite della successione convergente  $\{y_{k_n}\}_{n\in\mathbb{N}}$  estratta dalla  $\{y_n\}_{n\in\mathbb{N}}$  per la (3.4) anche  $\{y_{k_n}+1\}_{n\in\mathbb{N}}$  converge a  $\bar{y}$ . Considerando la (3.1) relativamente alla  $\{y_k\}_{n\in\mathbb{N}}$  e passando al limite per n  $+\infty$  segue che necessariamente  $\bar{y}$  é il punto di equilibrio e per l'unicità di esso anche  $\{y_n\}_{n\in\mathbb{N}}$  converge a  $\bar{y}$ .

Si consideri ora la classe di metodi a k-passi

3.5 
$$y_{n+k} - y_{n+i} = h \int_{j=0}^{k} \beta_j f_{n+j}$$
 per  $0 \le i \le k-1$   
e si ponga  $F_n = (f_n^T, f_{n+1}^T, \dots, f_{n+k-1}^T)^T$ .

Si dimostra che se il metodo (3.5) é A-stabile ed f soddisfa alla (1.2), esiste una matrice G di ordine k reale simmetrica e definita positiva tale che:

$$||F_{n+1}||_{G}^{2} \leq ||F_{n}||_{G}^{2}$$
.

Infatti componendo scalarmente la (3.5) con  $\rho(E)f_n$  si ha:

$$(y_{n+k} - y_{n+i}, f_{n+k} - f_{n+i}) = h(\sigma(E)f_n, \rho(E)f_n) \le 0$$

ed essendo il metodo A-stabile quindi G-stabile <sup>[2]</sup> esiste una matrice G simmetrica e definita positiva tale che :

$$\|F_{n+1}\|_{G}^{2} - \|F_{n}\|_{G}^{2} \le 2(\sigma(E)f_{n}, \rho(E)f_{n}) \le 0$$

e pertanto è verificata la (3.6).

Si noti che per il  $\theta$ -metodo è k = 1 e G = 1

§4. Una classe di metodi lineari multistep G-stabili del secondo ordine.

Si consideri la classe di metodi a k-passi,  $k \ge 2$ 

4.1 
$$y_{n+k} - y_{n+i} = h \left[ \alpha (f_{n+k} + f_{n+i}) + \beta \sum_{j=i+1}^{K-1} f_{n+j} + \gamma \sum_{j=0}^{K-1} f_{n+j} \right], 0 \le i \le K-1$$

con la convenzione che le  $\sum_{j=n}^{m}$  sono da ritenersi nulle quando m < n.

Si vogliono ricercare metodi G-stabili dalla (4.1) e di ordine massimo. Si verifica facilmente che le condizioni

b) 
$$k - i = 2\alpha + \beta(k - i - 1) + \gamma i$$

c) 
$$\frac{k^2 - i^2}{2} = (k+i)\alpha + \beta \qquad \sum_{j=i+1}^{k-1} j + \gamma \qquad \sum_{j=1}^{i-1} j$$

sono soddisfatte se e solo se Y = 0 e  $2\alpha + (k-i-1)\beta = k-i$ .

In questo caso i polinomi  $\rho(\zeta)$  e  $\sigma(\zeta)$  associati al metodo (4.1) per i  $\neq 0$  hanno divisori comuni e pertanto la classe di metodi (4.1) è riconducibile alla seguente classe

4.2 
$$y_{n+k} - y_n = h \left[ \alpha (f_{n+k} + f_n) + \beta \sum_{j=1}^{k-1} f_{n+j} \right]$$
.

Per lo studio di tali metodi si consideri la matrice G reale e simmetrica di ordine k