

9 METRICA INDOTTA

0 Sia F una sottovarietà, di dimensione $0 \leq m \leq n$, di uno spazio affine euclideo (E, \underline{g}) di dimensione n .

Lo scopo del presente paragrafo è quello di definire su F una metrica. Sappiamo che su E è definita la metrica $\underline{g} : E \rightarrow T_2 E$ data da

$$\underline{g}(p)(\bar{u}, \bar{v}) \equiv \bar{u} \cdot \bar{v} \quad , \quad \forall \bar{u}, \bar{v} \in \bar{E} .$$

Ora, in virtù dell'inclusione canonica $TF \hookrightarrow TE$, resta definita, in modo naturale, una metrica "indotta" su F .

Sostanzialmente, restringiamo \underline{g} ai punti di F e, in ogni punto $p \in F$, applichiamo \underline{g} solo a tutte le possibili coppie di vettori di \bar{E} che sono anche vettori di $T_p F$.

Naturalmente, su F si potrebbero definire altre metriche non provenienti da metriche su E .

1.9.1. DEFINIZIONE

Dicesi METRICA INDOTTA su F il campo tensoriale

$$\underline{g} : F \rightarrow T_2 F$$

dato da

$$\underline{\hat{g}}(p)(\bar{u}, \bar{v}) \equiv \underline{g}(p)(\bar{u}, \bar{v}) \quad , \quad \forall p \in F \quad , \quad \bar{u}, \bar{v} \in T_p F \subset \bar{E} \quad ,$$

ovvero la funzione

$$\hat{g} : TF \rightarrow \mathbb{R}$$

data da

$$\hat{g}(p, \bar{u}) \equiv g(p, \bar{u}) \quad , \quad \forall p \in F, \bar{u} \in T_p F \subset \bar{E}$$

(dove $g : TE \rightarrow \mathbb{R}$ è la funzione metrica su TE data da

$$g(p, \bar{u}) \equiv \frac{1}{2} \bar{u} \cdot \bar{u} \quad , \quad \forall (p, \bar{u}) \in TE \quad \underline{\quad}$$

1.9.2. E' quindi immediata l'espressione in coordinate di tali applicazioni.

PROPOSIZIONE Sia $x \equiv (x^1, \dots, x^n) : U \rightarrow \mathbb{R}^n$ un sistema di coordinate su un aperto U di p , adattato ad F .

Allora, è

$$\underline{\overset{o}{g}} = \overset{o}{g}_{ij} d\overset{o}{x}^i \otimes d\overset{o}{x}^j \quad ,$$

$$\overset{o}{g} = \frac{1}{2} \overset{\vee}{g}_{ij} \overset{\circ}{x}^i \overset{\circ}{x}^j \quad , \quad \text{con } 1 \leq i, j \leq m \quad \underline{\quad}$$

1.9.3. PROPOSIZIONE

La metrica indotta determina in modo naturale un isomorfismo

$$\overset{o}{g} : \vee TTF \rightarrow \overset{o}{T}^*TF \quad \underline{\quad}$$