

Stima del gradiente

1. Per l'equazione di Laplace

Nel caso delle funzioni armoniche, dall'integrale di Poisson (5)

$$u(x) = \frac{\varrho^2 - |x - x_0|^2}{n\omega_n\varrho} \int_{|y-x_0|=\varrho} \frac{u(y)}{|x-y|^n} d\mathcal{H}^{n-1}(y)$$

si ricava

$$\begin{aligned} Du(x) &= -2\frac{x-x_0}{n\omega_n\varrho} \int_{|y-x_0|=\varrho} \frac{u(y)}{|x-y|^n} d\mathcal{H}^{n-1}(y) \\ &\quad - n\frac{\varrho^2 - |x-x_0|^2}{n\omega_n\varrho} \int_{|y-x_0|=\varrho} \frac{u(y)(x-y)}{|x-y|^{n+2}} d\mathcal{H}^{n-1}(y), \end{aligned}$$

da cui

$$|Du(x_0)| = \frac{\varrho}{\omega_n} \left| \int_{|y-x_0|=\varrho} \frac{u(y)(y-x_0)}{|y-x_0|^{n+2}} d\mathcal{H}^{n-1}(y) \right|.$$

Quindi

$$|Du(x_0)| \leq \frac{n}{\varrho} \Lambda_n(x_0, \varrho)$$

dove

$$\Lambda_n(x_0, \varrho) = \frac{1}{2} \left(\sup_{|y-x_0|=\varrho} u(y) - \inf_{|y-x_0|=\varrho} u(y) \right).$$

2. Per l'equazione delle superficie minime

Nel caso delle soluzioni dell'equazione delle superficie minime, una disegualianza del tipo di quella provata per le funzioni armoniche è molto più riposta.

Finm nel caso $n = 2$ dimostrò il seguente Teorema.

TEOREMA 5.1 (Finn [15]). *Se $z(x, y)$ risolve l'equazione delle superficie minime in $\{(x, y) : x^2 + y^2 < R^2\}$ ed è positiva, allora*

$$\sqrt{1 + |D_x z(0, 0)|^2 + |D_y z(0, 0)|^2} \leq C \exp\left(\frac{\pi z(0, 0)}{2R}\right),$$

dove $C = 1.03894$ e il fattore $\pi/2$ non è migliorabile.

3. Il Teorema di Bombieri, De Giorgi e Miranda

TEOREMA 5.2 (Bombieri, De Giorgi, Miranda [5]). *Se u risolve l'equazione delle superficie minime in $\{x \in \mathbb{R}^n : |x| < R\}$ ed è positiva, allora*

$$\sqrt{1 + |Du(0)|^2} \leq C_1(n) \exp\left(\frac{C_2(n)u(0)}{R}\right).$$

La dimostrazione di questo Teorema che presentiamo qui è presa dall'articolo di Neil Trudinger (1942-) [39]; prima di procedere abbiamo bisogno di alcune definizioni e risultati preliminari.

4. Calcolo differenziale sulle superficie

Supponiamo di avere un aperto $A \subset \mathbb{R}^{n+1}$ e una funzione $h \in \mathcal{C}^2(A)$ con $Dh \neq 0$ in ogni punto; se \mathcal{S} è la superficie

$$\mathcal{S} = \{h = 0\},$$

indichiamo con ν la normale alla superficie \mathcal{S} definita da

$$\nu = \frac{Dh}{|Dh|}.$$

Definiamo quindi il gradiente tangenziale a \mathcal{S} come

$$\delta\phi = (I - \nu \otimes \nu)D\phi = D\phi - \langle D\phi, \nu \rangle \nu \quad (19)$$

per ogni $\phi \in \mathcal{C}^1(A)$ e la divergenza tangenziale come

$$\operatorname{div}_\mathcal{S} \Phi = \operatorname{div} \Phi - \langle J\Phi \nu, \nu \rangle, \quad \forall \Phi \in \mathcal{C}^1(A, \mathbb{R}^{n+1}).$$

L'operatore di Laplace–Beltrami è quindi definito come

$$\mathcal{D}\phi = \operatorname{div}_\mathcal{S} \delta\phi.$$

La condizione che \mathcal{S} sia una superficie minima è che la curvatura media di \mathcal{S} sia nulla, ciò che in termini del vettore ν diventa

$$\operatorname{div}_\mathcal{S} \nu = 0. \quad (20)$$

Dalla (19) si ha

$$\delta_i = D_i - \nu_i \langle \nu, D \rangle,$$

da cui la seguente regola di commutazione

$$[\delta_i, \delta_k] := \delta_i \delta_k - \delta_k \delta_i = \sum_{h=1}^{n+1} (\nu_i \delta_k \nu_h - \nu_k \delta_i \nu_h) \delta_h$$

La condizione di minimalità (20) ha come conseguenza che ogni componente ν_k di ν soddisfa l'equazione

$$\mathcal{D}\nu_k + c^2 \nu_k = 0,$$

dove abbiamo posto

$$c^2 = \sum_{i,h=1}^{n+1} (\delta_h \nu_i)^2.$$

Quindi se $\nu_k > 0$, la funzione

$$w = -\ln \nu_k$$

è una sub-soluzione positiva dell'operatore di Laplace-Beltrami; infatti vale

$$\begin{aligned} \mathcal{D}w &= \frac{|\delta \nu_k|^2}{\nu_k^2} - \frac{\mathcal{D}\nu_k}{\nu_k} \\ &= |\delta w|^2 + c^2 \geq 0. \end{aligned}$$

Si noti che si è dimostrato qualcosa di più forte, e cioè che

$$\mathcal{D}w \geq |\delta w|^2. \quad (21)$$

Notando inoltre che

$$|\delta f|^2 = |Df|^2 - |\langle Df, \nu \rangle|^2,$$

si nota che se $D_i f = 0$ allora

$$|\nu_i| |Df| \leq |\delta f|. \quad (22)$$

Infatti, dalla precedente uguaglianza e dalla disuguaglianze di Cauchy-Schwarz, si ricava che

$$\begin{aligned} |\delta f|^2 &= |Df|^2 - \sum_{j=1}^{n+1} \nu_j^2 (D_j f)^2 = |Df|^2 - \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^{n+1} \nu_j^2 (D_j f)^2 \\ &\geq |Df|^2 \left(1 - \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^{n+1} \nu_j^2 \right) \\ &= |Df|^2 \nu_i^2. \end{aligned}$$

Vediamo alcune proprietà importanti che ci serviranno in seguito; anzitutto,

$$\langle \nu, \delta \rangle = 0 \quad (23)$$

come segue subito da (19); inoltre, la divergenza della funzione identità $\Phi(x) = x$ in \mathbb{R}^{n+1} è data da

$$\operatorname{div}_S x = \operatorname{div} x - \langle Jx\nu, \nu \rangle = n + 1 - |\nu|^2 = n.$$

Abbiamo inoltre

$$\delta|x|^p = p|x|^{p-2}(x - \langle x, \nu \rangle \nu). \quad (24)$$

Infatti

$$\delta|x|^p = D|x|^p - \langle D|x|^p, \nu \rangle \nu;$$

siccome

$$D|x|^p = p|x|^{p-1}D\langle x, x \rangle^{1/2} = p|x|^{p-2}x,$$

si ottiene che

$$\delta|x|^p = p|x|^{p-2}x - \langle p|x|^{p-2}x, \nu \rangle \nu = p|x|^{p-2}(x - \langle x, \nu \rangle \nu)$$

Tenendo inoltre presente che

$$D \ln |x| = \frac{x}{|x|^2},$$

si ha che

$$\delta \ln |x| = \frac{1}{|x|^2}(x - \langle x, \nu \rangle \nu). \quad (25)$$

Notiamo anche che

$$\operatorname{div}(x|x|^p) = |x|^p \operatorname{div} x + \langle x, D|x|^p \rangle = (n + 1 + p)|x|^p,$$

mentre

$$J(x|x|^p) = |x|^p I + x \otimes D|x|^p = |x|^p I + p|x|^{p-2}x \otimes x,$$

da cui si ricava che

$$\operatorname{div}_S(x|x|^p) = |x|^p \left(n + p - \frac{p}{|x|^2} \langle x, \nu \rangle^2 \right). \quad (26)$$

Dalle (23) e (20) si ricava che

$$\operatorname{div}_S(|x|^p \langle x, \nu \rangle \nu) = \langle \delta(|x|^p \langle x, \nu \rangle), \nu \rangle + |x|^p \langle x, \nu \rangle \operatorname{div}_S \nu = 0$$

da cui, tenendo presente (26)

$$\mathcal{D}|x|^{p+2} = (p + 2)|x|^p \left(n + p - \frac{p}{|x|^2} \langle x, \nu \rangle^2 \right) \quad (27)$$

Da (25), si ottiene inoltre che

$$\mathcal{D} \ln |x| = \frac{1}{|x|^2} \left(n - 2 + \frac{2}{|x|^2} \langle x, \nu \rangle^2 \right). \quad (28)$$

Sulla superficie \mathbb{S} vale inoltre il teorema della divergenza, che nel caso in cui \mathbb{S} sia una superficie minima si enuncia come segue; se $E \subset \mathbb{S}$ è un sottoinsieme di \mathbb{S} con bordo ∂E su \mathbb{S} regolare e se \mathcal{H}^n è la misura di Hausdorff, allora

$$\int_E \operatorname{div}_S \Phi d\mathcal{H}^n = \int_{\partial E} \langle \Phi, \nu_E \rangle d\mathcal{H}^{n-1}, \quad (29)$$

per ogni $\Phi \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^{n+1})$.

Nel seguito, la superficie \mathcal{S} sarà individuata dal grafico di una funzione $u \in \mathcal{C}^2(\Omega)$ e $A = \Omega \times \mathbb{R}$; cioè, abbiamo

$$h(x, x_{n+1}) = x_{n+1} - u(x).$$

In questo caso, la condizione di minimalità di \mathcal{S} (20) altro non è che richiedere che u sia soluzione dell'equazione delle superficie minime, cioè

$$\operatorname{div} \left(\frac{Du}{\sqrt{1 + |Du|^2}} \right) = 0.$$

La misura di Hausdorff n -dimensionale su \mathcal{S} si può in questo caso esprimere come

$$d\mathcal{H}^n = \sqrt{1 + |Du|^2} dx = v dx,$$

dove abbiamo posto

$$v = \sqrt{1 + |Du|^2}.$$

e si ha che

$$\nu_{n+1} = \frac{1}{\sqrt{1 + |Du|^2}} > 0,$$

e quindi la funzione

$$w = -\ln \nu_{n+1} = \ln v \tag{30}$$

è una sub-soluzione positiva dell'operatore di Laplace–Beltrami.

5. Dimostrazione della stima del gradiente

Fissato $\varepsilon > 0$, nel caso $n > 2$ definiamo

$$\phi(x) = \frac{1}{2} \begin{cases} n\varepsilon^{2-n} + (2-n)\varepsilon^{-n}|x-x_0|^2 & \text{per } |x-x_0| \leq \varepsilon \\ 2|x-x_0|^{2-n} & \text{per } |x-x_0| \geq \varepsilon. \end{cases}$$

La funzione ϕ è di classe \mathcal{C}^1 su tutto \mathbb{R}^{n+1} , ed è di classe \mathcal{C}^2 in $B_\varepsilon(x_0)$ e $\mathbb{R}^{n+1} \setminus B_\varepsilon(x_0)$; inoltre $\mathcal{D}\phi$ è limitato vicino a $|x-x_0| = \varepsilon$. Difatti, grazie alle (24) e (27), si ha che

$$\delta\phi(x) = n(2-n) \begin{cases} \varepsilon^{-n}(x-x_0 - \langle x-x_0, \nu \rangle \nu) & \text{per } |x-x_0| \leq \varepsilon \\ |x-x_0|^{-n}(x-x_0 - \langle x-x_0, \nu \rangle \nu) & \text{per } |x-x_0| \geq \varepsilon \end{cases}$$

e

$$\mathcal{D}\phi(x) = n(2-n) \begin{cases} \varepsilon^{-n} & \text{per } |x-x_0| \leq \varepsilon \\ |x-x_0|^{-(n+2)} \langle x-x_0, \nu \rangle^2 & \text{per } |x-x_0| \geq \varepsilon. \end{cases}$$

Preso una funzione g di classe \mathcal{C}^2 e a supporto compatto, si ha che

$$\begin{aligned}
\int_{\mathcal{S}} \phi \mathcal{D}g d\mathcal{H}^n &= - \int_{\mathcal{S}} \langle \delta\phi, \delta g \rangle d\mathcal{H}^n \\
&= - \int_{\mathcal{S} \cap B_\varepsilon(x_0)} \langle \delta\phi, \delta g \rangle d\mathcal{H}^n + \\
&\quad - \int_{\mathcal{S} \setminus B_\varepsilon(x_0)} \langle \delta\phi, \delta g \rangle d\mathcal{H}^n \\
&= - \int_{\partial(\mathcal{S} \cap B_\varepsilon(x_0))} g \langle \delta\phi, \nu_B \rangle d\mathcal{H}^{n-1} \\
&\quad + \int_{\mathcal{S} \cap B_\varepsilon(x_0)} g \mathcal{D}\phi d\mathcal{H}^n + \\
&\quad + \int_{\partial(\mathcal{S} \cap B_\varepsilon(x_0))} g \langle \delta\phi, \nu_B \rangle d\mathcal{H}^{n-1} \\
&\quad + \int_{\mathcal{S} \setminus B_\varepsilon(x_0)} g \mathcal{D}\phi d\mathcal{H}^n \\
&= \int_{\mathcal{S} \cap B_\varepsilon(x_0)} g \mathcal{D}\phi d\mathcal{H}^n + \int_{\mathcal{S} \setminus B_\varepsilon(x_0)} g \mathcal{D}\phi d\mathcal{H}^n
\end{aligned}$$

e cioè il fatto che

$$\int_{\mathcal{S}} \phi \mathcal{D}g d\mathcal{H}^n = \int_{\mathcal{S}} g \mathcal{D}\phi d\mathcal{H}^n.$$

Da questo, si ottiene che

$$\begin{aligned}
\int_{\mathcal{S}} \phi \mathcal{D}g d\mathcal{H}^n &= \frac{n(2-n)}{\varepsilon^n} \int_{\mathcal{S} \cap B_\varepsilon(x_0)} g(x) d\mathcal{H}^n(x) \\
&\quad + n(2-n) \int_{\mathcal{S} \setminus B_\varepsilon(x_0)} \frac{g(x) \langle x - x_0, \nu \rangle^2}{|x - x_0|^{n+2}} d\mathcal{H}^n(x).
\end{aligned}$$

Preso, in quest'ultima formula, $g \geq 0$ e facendo tendere $\varepsilon \rightarrow 0$, tenendo presente che

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{\mathcal{H}^n(\mathcal{S} \cap B_\varepsilon(x_0))}{\varepsilon^n} = \omega_n,$$

grazie al teorema della convergenza dominata, si ricava che

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{S}} \frac{\mathcal{D}g}{|x-x_0|^{n-2}} d\mathcal{H}^n &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\mathcal{S}} \phi \mathcal{D}g d\mathcal{H}^n \\ &\leq \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{n(2-n)}{\varepsilon^n} \int_{\mathcal{S} \cap B_\varepsilon(x_0)} g(x) d\mathcal{H}^n(x) \\ &= n(2-n)\omega_n g(x_0), \end{aligned}$$

cioè

$$g(x_0) \leq -\frac{1}{n(n-2)\omega_n} \int_{\mathcal{S}} \frac{\mathcal{D}g}{|x-x_0|^{n-2}} d\mathcal{H}^n. \quad (31)$$

Se si prende g non necessariamente a supporto compatto, la disequazione precedente (31) vale con al posto di g la funzione ξg , con $\xi \geq 0$ funzione cut-off che vale 1 in un intorno di x_0 ed è a supporto compatto in \mathcal{S} . In questo caso la (31) diventa

$$g(x_0) \leq -\frac{1}{n(n-2)\omega_n} \int_{\mathcal{S}} \frac{\xi \mathcal{D}g + g \mathcal{D}\xi + 2\langle \delta\xi, \delta g \rangle}{|x-x_0|^{n-2}} d\mathcal{H}^n.$$

Teniamo presente che

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{S}} \frac{\langle \delta\xi(x), \delta g(x) \rangle}{|x-x_0|^{n-2}} d\mathcal{H}^n &= - \int_{\mathcal{S}} g \operatorname{div}_{\mathcal{S}} \left(\frac{\delta\xi(x)}{|x-x_0|^{n-2}} \right) d\mathcal{H}^n \\ &= - \int_{\mathcal{S}} g \frac{\mathcal{D}\xi(x)}{|x-x_0|^{n-2}} d\mathcal{H}^n \\ &\quad + (n-2) \int_{\mathcal{S}} g \frac{\langle \delta\xi(x), x-x_0 \rangle}{|x-x_0|^n} d\mathcal{H}^n \end{aligned}$$

e scegliamo quindi ξ funzione che vale 1 in $B_{R/2}(x_0)$,

$$|\delta\xi| \leq C/R, \quad |\mathcal{D}\xi| \leq C^2/R^2$$

e ξ nulla esternamente a $B_R(x_0)$; con questa scelta di ξ si ha che

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{S}} \frac{g \mathcal{D}\xi}{|x-x_0|^{n-2}} d\mathcal{H}^n &= \int_{\mathcal{S} \cap (B_R(x_0) \setminus B_{R/2}(x_0))} \frac{g \mathcal{D}\xi}{|x-x_0|^{n-2}} d\mathcal{H}^n \\ &\leq \frac{1}{(R/2)^{n-2}} \int_{\mathcal{S} \cap (B_R(x_0) \setminus B_{R/2}(x_0))} g \mathcal{D}\xi d\mathcal{H}^n \\ &\leq \frac{C^2 2^{n-2}}{R^n} \int_{\mathcal{S} \cap B_R(x_0)} g d\mathcal{H}^n \end{aligned}$$

mentre

$$\begin{aligned} \int_{\mathfrak{S}} g \frac{\langle \delta \xi, x - x_0 \rangle}{|x - x_0|^n} d\mathcal{H}^n &= \int_{\mathfrak{S} \cap (B_R(x_0) \setminus B_{R/2}(x_0))} g \frac{\langle \delta \xi, x - x_0 \rangle}{|x - x_0|^n} d\mathcal{H}^n \\ &\geq -\frac{C2^n}{R^n} \int_{\mathfrak{S} \cap B_R(x_0)} g d\mathcal{H}^n. \end{aligned}$$

In definitiva, troviamo che

$$g(x_0) \leq -\frac{1}{n(n-2)\omega_n} \int_{\mathfrak{S}} \frac{\xi \mathcal{D}g}{|x - x_0|^{n-2}} d\mathcal{H}^n + \frac{C}{R^n} \int_{\mathfrak{S} \cap B_R(x_0)} g d\mathcal{H}^n.$$

Quindi, se per g prendiamo una sub-soluzione dell'operatore di Laplace-Beltrami \mathcal{D} , cioè $\mathcal{D}g \geq 0$, otteniamo che

$$g(x_0) \leq \frac{C}{R^n} \int_{\mathfrak{S} \cap B_R(x_0)} g d\mathcal{H}^n.$$

Abbiamo quindi dimostrato il seguente lemma, con l'osservazione che nel caso $n = 2$ la dimostrazione va un po' cambiata, in quanto in questo al posto della funzione $|x - x_0|^{2-n}$ va considerata la funzione $\ln |x - x_0|$; rimandiamo all'articolo di Neil Trudinger [39] per maggiori dettagli.

LEMMA 5.3. *Se g è una sub-soluzione positiva per l'operatore di Laplace-Beltrami, si ha*

$$g(x_0) \leq \frac{C}{R^n} \int_{\mathfrak{S} \cap B_R(x_0)} g d\mathcal{H}^n \quad (32)$$

per una qualche costante C dipendente solo da n .

Come sub-soluzione positiva prendiamo la funzione definita in (30)

$$w = -\ln \nu_{n+1} = \ln \sqrt{1 + |Du|^2} = \ln v.$$

Per motivi di comodità, possiamo supporre che $x_0 = 0$ e che $u(x_0) = 0$; la (32) per la funzione w diventa quindi

$$w(0) \leq \frac{C}{R^n} \int_{|x|^2 + u^2 \leq R^2} w v dx \leq \frac{C}{R^n} \int_{|x|, |u| \leq R} w v dx. \quad (33)$$

Denotiamo con S_R la palla di \mathbb{R}^n centrata in 0 e di raggio R , con R scelto in modo che $S_{3R} \subset \Omega$; definiamo

$$u_R(x) = \begin{cases} 2R & u \geq R \\ u(x) + R & |u(x)| \leq R \\ 0 & u(x) \leq -R. \end{cases}$$

Inserendo in (10), nel caso dell'equazione delle superficie minime, la funzione test $wu_R\eta$ con $\eta = 1$ su S_R , $\eta \geq 0$ funzione opportuna da scegliere in seguito, si ottiene che

$$0 = \int \frac{\eta u_R}{v} \langle Du, Dw \rangle dx + \int_{|u| \leq R} \frac{\eta w |Du|^2}{v} dx + \int \frac{w u_R}{v} \langle Du, D\eta \rangle dx.$$

Tenendo presente che $|Du|/v \leq 1$, si ha che

$$\begin{aligned} \int_{|x|, |u| \leq R} \frac{w |Du|^2}{v} dx &\leq \int_{|u| \leq R} \frac{\eta w |Du|^2}{v} dx \\ &= - \int \frac{\eta u_R}{v} \langle Du, Dw \rangle dx - \int \frac{w u_R}{v} \langle Du, D\eta \rangle dx \\ &\leq 2R \int_{\substack{|x| \leq 2R \\ u \geq -R}} (\eta |Dw| + w |D\eta|) dx. \end{aligned} \quad (34)$$

Studiamo separatamente i due termini di destra; denotiamo con $C_{2R} = S_{2R} \times \mathbb{R}$, e da (21) si ottiene che per ogni $\phi \in \mathcal{C}_0^1(C_{2R})$ con $\phi \geq 0$

$$\begin{aligned} \int_{S \cap C_{2R}} \phi^2 |\delta w|^2 d\mathcal{H}^n &\leq \int_{S \cap C_{2R}} \phi^2 \mathcal{D}w d\mathcal{H}^n \\ &= -2 \int_{S \cap C_{2R}} \phi \langle \delta \phi, \delta w \rangle d\mathcal{H}^n. \end{aligned}$$

Usando la disuguaglianza di Hölder, si ricava quindi che

$$\begin{aligned} \int_{S \cap C_{2R}} \phi |\delta w| d\mathcal{H}^n &\leq \left(\int_{S \cap C_{2R}} \phi^2 |\delta w|^2 d\mathcal{H}^n \right)^{1/2} \mathcal{H}^n(S \cap \text{spt} \phi)^{1/2} \\ &\leq \left(2 \|\delta \phi\|_\infty \int_{S \cap C_{2R}} \phi |\delta w| d\mathcal{H}^n \right)^{1/2} (\mathcal{H}^n(S \cap \text{spt} \phi))^{1/2} \end{aligned}$$

e quindi

$$\int_{S \cap C_{2R}} \phi |\delta w| d\mathcal{H}^n \leq 2 \|\delta \phi\|_\infty \mathcal{H}^n(S \cap \text{spt} \phi). \quad (35)$$

Prendiamo ϕ della forma

$$\phi(x, x_{n+1}) = \eta(x)\tau(x_{n+1})$$

con $\tau \in \mathcal{C}_0^1(-2R, R + \sup_{S_{2R}} u)$, $\tau = 1$ in $(-R, \sup_{S_{2R}} u)$, $|\tau'| \leq 2/R$, $0 \leq \tau \leq 1$ ed $0 \leq \eta \leq 1$, $|D\eta| \leq 2/R$ con $\eta = 0$ se $|x| > 2R$. Dalla (35), utilizzando (22) con ν_{n+1} dato che w non dipende da x_{n+1} , otteniamo

$$\begin{aligned} \int_{\substack{|x| \leq 2R \\ u \geq -R}} \eta |Dw| dx &\leq \int_{S \cap C_{2R}} \phi |Dw| dx \\ &\leq \int_{S \cap C_{2R}} \phi |\delta w| d\mathcal{H}^n \\ &\leq \frac{C}{R} \mathcal{H}^n(S \cap \text{spt}\phi) = \frac{C}{R} \int_{S \cap C_{2R}} v dx \\ &\leq \frac{C}{R} \int_{\substack{|x| \leq 2R \\ u \geq -2R}} v dx. \end{aligned} \quad (36)$$

Dato che $w \leq v$, si ricava che

$$\begin{aligned} \int_{\substack{|x| \leq 2R \\ u \geq -R}} w |D\eta| dx &\leq \frac{C}{R} \int_{\substack{|x| \leq 2R \\ u \geq -R}} v dx \\ &\leq \frac{C}{R} \int_{\substack{|x| \leq 2R \\ u \geq -2R}} v dx. \end{aligned} \quad (37)$$

Studiamo quindi l'integrale

$$\int_{\substack{|x| \leq 2R \\ u \geq -2R}} v dx;$$

a tale fine, prendiamo come funzione test in (10) la funzione

$$\varphi(x) = \zeta(x) \max\{u(x) + 2R, 0\}$$

con $\zeta = 1$ su S_{2R} , ζ nulla all'esterno di S_{3R} e $|D\zeta| \leq 2/R$. Si ottiene che

$$\begin{aligned} 0 &= \int \frac{\langle D\varphi, Du \rangle}{v} dx \\ &= \int_{\substack{2R \leq |x| \leq 3R \\ u \geq -2R}} \frac{u + 2R}{v} \langle D\zeta, Du \rangle dx + \int_{u \geq -2R} \frac{\zeta |Du|^2}{v} dx, \end{aligned}$$

da cui

$$\begin{aligned}
 \int_{\substack{|x| \leq 2R \\ u \geq -2R}} v dx &\leq \int_{u \geq -2R} \varsigma v dx = \int_{u \geq -2R} \frac{\varsigma}{v} v^2 dx \\
 &= \int_{u \geq -2R} \frac{\varsigma}{v} dx + \int_{u \geq -2R} \frac{\varsigma |Du|^2}{v} dx \\
 &\leq cR^n + \int_{u \geq -2R} \frac{\varsigma |Du|^2}{v} dx \\
 &= cR^n - \int_{\substack{2R \leq |x| \leq 3R \\ u \geq -2R}} \frac{u + 2R}{v} \langle D\varsigma, Du \rangle dx \\
 &\leq R^n \left(c + \frac{c}{R} \sup_{S_{3R}} u \right)
 \end{aligned} \tag{38}$$

Mettendo insieme le (33), (36), (37) e (38), ricaviamo

$$\begin{aligned}
 w(0) &\leq \frac{c}{R^n} \int_{|x|, |u| \leq R} w v dx \\
 &= \frac{c}{R^n} \int_{|x|, |u| \leq R} \frac{w}{v} dx + \frac{c}{R^n} \int_{|x|, |u| \leq R} \frac{w |Du|^2}{v} dx \\
 &\leq c\omega_n + \frac{c}{R^{n-1}} \int_{\substack{|x| \leq 2R \\ u \geq -R}} (w |D\eta| + \eta |Dw|) dx \\
 &\leq c\omega_n + \frac{c}{R^n} \int_{\substack{|x| \leq 2R \\ u \geq -2R}} v dx \\
 &\leq c_1 + \frac{c_2}{R} \sup_{S_{3R}} u,
 \end{aligned}$$

e quindi prendendo l'esponenziale,

$$v(0) \leq c_1 \exp \left(\frac{c_2}{R} \sup_{S_{3R}} u \right),$$

da cui la stima desiderata

$$|Du(0)| \leq \sqrt{1 + |Du(0)|^2} \leq v(0) \leq c_1 \exp \left(\frac{c_2}{R} \sup_{S_{3R}} u \right).$$

6. La stima del gradiente per le soluzioni intere

Sia $u \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n)$ soluzione intera dell'equazione delle superficie minime e sia

$$u(x) \geq -K|x|, \quad \forall x \in \mathbb{R}^n, K > 0. \quad (39)$$

Avremo allora per x fissato e $\varrho > |x|$

$$u(x) + K\varrho \geq 0.$$

Dal Teorema di Bombieri, De Giorgi e Miranda 5.2 ricaviamo

$$\sqrt{1 + |Du(x)|^2} \leq C_1 \exp\left(C_2 \frac{u(x) + K\varrho}{\varrho - |x|}\right).$$

Facendo tendere ϱ a $+\infty$ otteniamo

$$\sqrt{1 + |Du(x)|^2} \leq C_1 \exp(C_2 K), \quad \forall x \in \mathbb{R}^n.$$

Quindi, grazie al Teorema di Bernstein e Moser 3.3, otteniamo

$$Du \equiv \text{costante}.$$

Vale quindi, per ogni valore di n , la tesi del Teorema di Bernstein, a condizione che sia valida la (39).