

PROBLEMI PARABOLICI NON LINEARI DIPENDENTI DA UN
PARAMETRO ^(°)

Raffaele PISANI e Maria TUCCI (Bari) ^(°°)

Summary. In this paper a result of P. Hess concerning boundary value problems of the Ambrosetti-Prodi type (Boll. U.M.I., 1980) is carried over to the non linear parabolic case, for time periodic solutions.

INTRODUZIONE

P. Hess ha studiato in [5] la risolubilità in $C(\bar{\Omega})$ (Ω aperto limitato di \mathbb{R}^N , $N \geq 1$) di problemi ellittici dipendenti da un parametro. In questo lavoro, si studia il seguente problema al contorno dipendente da un parametro reale $s \in \mathbb{R}$:

$$P_s) \quad Lu(x,t) = g(x,t,u) + f(x,t) + s r(x,t) \quad \text{in } Q_T = \Omega \times (0,T), \quad T > 0$$

dove L è un operatore differenziale lineare uniformemente parabolico del secondo ordine, $f : Q_T \rightarrow \mathbb{R}$, $r : Q_T \rightarrow \mathbb{R}$ appartengono a $L^2(0,T;L^2(\Omega)) =$

(°) Lavoro svolto nell'ambito del G.N.A.F.A. del C.N.R.

(°°) Istituto di Analisi Matematica, Università di Bari, Palazzo Ateneo, BARI

$=L^2(Q_T)$ e $g : Q_T \times \underline{\mathbb{R}} \rightarrow \underline{\mathbb{R}}$ verifica le condizioni asintotiche del tipo di Ambrosetti-Prodi e l'ulteriore ipotesi:

$$\lim_{|s| \rightarrow +\infty} \left| \frac{g(x,t,s)}{s} \right| < +\infty$$

Il risultato principale afferma l'esistenza di un numero $s_0 \in \underline{\mathbb{R}}$, tale che il problema suddetto ammette almeno una soluzione in $S = \{ u \in L^2(0,T; H^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)), u' \in L^2(Q_T), u(0) = u(T) \}$ per $s \leq s_0$, nessuna per $s > s_0$.

Il caso $s = s_0$ si risolve costruendo una successione (u_n) di soluzioni corrispondenti ai parametri $s_n < s_0$ tali che $s_n \rightarrow s_0$; si dimostra che (u_n) ha una estratta convergente in $L^2(Q_T)$ ad $u_0 \in S$ e che u_0 è soluzione del problema P_{s_0}).

Sia Ω un dominio limitato in $\underline{\mathbb{R}}^n$, $n \geq 2$, con frontiera regolare $\delta\Omega$. Se $T > 0$ è un numero reale dato, denotiamo con Q_T il cilindro di $\underline{\mathbb{R}}^n \times \underline{\mathbb{R}}$:

$$Q_T = \Omega \times]0, T[$$

e con Σ la superficie laterale di Q_T :

$$\Sigma = \delta\Omega \times]0, T[$$

Sia X uno spazio di Banach e $\mathcal{V} = L^p(0,T;X)$, con $1 < p < +\infty$ lo spazio delle funzioni $f(x,t)$ definite nel cilindro Q_T tale che per quasi ogni $t \in]0, T[$, $f(t) = f(\cdot, t)$ è un elemento di X e

$$\int_0^T \|f(t)\|_X^p dt < +\infty$$

Tale spazio, munito della norma:

$$\|f\|_V = \left(\int_0^T \|f(t)\|_X^p dt \right)^{1/p}$$

è uno spazio completo.

Sia $\mathcal{D}'(0, T; X) = \mathcal{L}(\mathcal{D}(]0, T[), X)^{(1)}$ lo spazio delle distribuzioni su $]0, T[$ a valori in X .

Se $f \in L^p(0, T; X)$, ad essa corrisponde la distribuzione:

$$f(\phi) = \int_0^T f(t) \phi(t) dt \quad \forall \phi \in \mathcal{D}(]0, T[)$$

Si definisce quindi $\frac{\delta f}{\delta t}$ come elemento di $\mathcal{D}'(0, T; X)$ nel seguente modo:

$$\frac{\delta f}{\delta t}(\phi) = -f\left(\frac{\delta \phi}{\delta t}\right) \quad \forall \phi \in \mathcal{D}(]0, T[)$$

Denotiamo con A l'espressione differenziale del 2° ordine:

$$A u = - \sum_{i,j=1}^n \frac{\delta}{\delta x_i} \left(a_{ij}(x) \frac{\delta u}{\delta x_j} \right)$$

con coefficienti $a_{ij} = a_{ji} \in C^1(\bar{\Omega})$.

Insieme alle condizioni al contorno omogenee di Dirichlet, essa induce

(1) Con $\mathcal{D}(]0, T[)$ si denota lo spazio delle funzioni definite su $]0, T[$ a valori reali, infinitamente derivabili, a supporto compatto.

un operatore differenziale autoaggiunto su $L^2(\Omega)$, che denotiamo ancora con A , con dominio:

$$D(A) = H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega).$$

Sia $H = L^2(0,T;L^2(\Omega)) = L^2(Q_T)$ e $\tilde{H} = L^2(0,T;D(A))$, sia inoltre $\tilde{A} : \tilde{H} \rightarrow H$ così definita:

$$\forall u \in \tilde{H} : (\tilde{A} u)(t) = A(u(t)) \quad \text{q.o. in }]0,T[$$

\tilde{A} è un operatore autoaggiunto in H .

Sia inoltre $\frac{d}{dt} : H \supset D(\frac{d}{dt}) \rightarrow H$ l'operatore lineare con dominio $D(\frac{d}{dt}) = \{ u \in H \mid u' \in H, u(0) = u(T) \}$, così definito:

$$\forall u \in D(\frac{d}{dt}) : \frac{d}{dt} u = u'$$

ove u' è la derivata di u rispetto a t nel senso delle distribuzioni.

Sia

$$(1) \quad L = - \frac{d}{dt} + \tilde{A}$$

l'operatore associato alla condizione omogenea di Dirichlet su Σ (2).

Si consideri il seguente problema al contorno dipendente dal parametro

(2) Si osservi che essendo $u \in H$, $u' \in H$, la funzione u è, dopo averla modificata su un insieme di misura nulla di $[0,T]$, una funzione continua di $[0,T]$ in $L^2(\Omega)$, perciò la condizione $u(0)=u(T)$ ha senso.

reale $s \in \underline{\mathbb{R}}$:

$$P_s) \quad L u(x,t) = G(u)(x,t) + f(x,t) + s r(x,t) \quad \text{in } Q_T$$

ove G denota l'operatore di Nemytskii associato alla funzione $g: \bar{Q}_T \times \underline{\mathbb{R}} \rightarrow \underline{\mathbb{R}}$ così definito:

$$G(u)(x,t) = g(x,t,u(x,t))$$

ed f, r sono funzioni date definite in \bar{Q}_T con

$$r \geq 0 \quad \text{su } \bar{Q}_T, \quad r \not\equiv 0.$$

Siano verificate le seguenti ipotesi:

a) $g(x,t,z)$ è continua in z per quasi ogni $(x,t) \in Q_T$ ed è misurabile in $(x,t) \in Q_T$, per ogni $z \in \mathbb{R}$; r ed f sono funzioni appartenenti ad $H = L^2(0,T;L^2(\Omega))$.

b) Esiste una costante $K > 0$ tale che per ogni $x \in \bar{\Omega}$ e $\xi = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n)$ appartenente ad \mathbb{R}^n , risulta:

$$\sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x) \xi_i \xi_j \geq K |\xi|^2.$$

Per l'operatore L definito precedentemente, valgono i seguenti risultati: (3)

(3) Cfr. Lemma 4.3. di [1] e Teorema 2. di [2]

TEOREMA 1. Se u è tale che

$$L u(x,t) \leq 0 \quad \text{q.o. in } Q_T$$

$$u(x,t) \leq 0 \quad \text{q.o. su } \Sigma$$

allora risulta $u(x,t) \leq 0$ q.o. in Q_T .

TEOREMA 2. Sia $(x_0, t_0) \in Q_T$ un punto tale che, se u è una sottosoluzione del problema:

$$L u = 0 \quad \text{in } S_{(x_0, t_0)} \subset Q_T \quad (4)$$

risulti $u(x,t) \leq 0$, q.o. in $S_{(x_0, t_0)}$

Risulta allora $u = 0$ q.o. in $S_{(x_0, t_0)}$.

TEOREMA 3. Per ogni $\lambda \in \mathbb{R}$, l'autospazio di $L-\lambda$ coincide con l'autospazio di $A-\lambda$, cioè:

$$N(L-\lambda) = N(A-\lambda)$$

Dimostrazione. Dalla relazione

$$(u', v) + (u, v') = (u(T), v(T))_{L^2(\Omega)} - (u(0), v(0))_{L^2(\Omega)}$$

con $u, v \in L^2(0, T; L^2(\Omega)) - H$, $u', v' \in L^2(0, T; L^2(\Omega)) - H$, si ha

(4) Con $S_{(x_0, t_0)}$ denotiamo l'insieme dei punti $(x, t) \in Q_T$ che possono essere congiunti a (x_0, t_0) mediante una curva, diretta verso l'alto, che ha come punto iniziale il punto (x_0, t_0) e punto finale il punto (x, t)

$$(2) \quad \left(\frac{d}{dt} u, u\right) = 0 \quad \forall u \in D\left(\frac{d}{dt}\right) .$$

Risulta allora:

$$N(L-\lambda) = N\left(\frac{d}{dt}\right) \cap N(\tilde{A}-\lambda) = N(A-\lambda)$$

Infatti se $(L-\lambda)(u)=0$, cioè $-\frac{du}{dt} + \tilde{A}u - \lambda u = 0$, tenendo presente la (2) e che:

$$\left(\frac{du}{dt}, \tilde{A}u\right) = 0 \quad \forall u \in D\left(\frac{d}{dt}\right) \cap D(\tilde{A}) \quad (5)$$

si ha:

$$\left(\frac{du}{dt}, \frac{du}{dt}\right) = \left(\frac{du}{dt}, \tilde{A}u - \lambda u\right) = 0$$

da cui $\frac{du}{dt} = 0$ e quindi $(\tilde{A}-\lambda)(u)=0$. Poiché il viceversa è ovvio per

(2), la prima uguaglianza risulta pertanto vera. La seconda consegue subito dalla definizione di A.

Sia ora λ_1 l'autovalore principale del problema al contorno P_s (cfr. Teorema 3). Sulla funzione g imponiamo la condizione asintotica del tipo:

$$(3) \quad \lim_{s \rightarrow -\infty} \sup \frac{g(x,t,s)}{s} < \lambda_1, \quad \lim_{s \rightarrow +\infty} \inf \frac{g(x,t,s)}{s} > \lambda_1$$

uniformemente rispetto a $(x,t) \in \bar{Q}_T$.

(5) Cfr. [8], pag. 537, formula (20).

Supponiamo inoltre che:

$$(4) \quad \limsup_{|s| \rightarrow +\infty} \left| \frac{g(x,t,s)}{s} \right| < +\infty$$

Sussiste allora il seguente

TEOREMA 4. *Nelle ipotesi su g sopra scritte, esiste $s_0 \in \mathbb{R}$ con la proprietà che il problema P_s non ha alcuna soluzione per $s > s_0$ ed ha almeno una soluzione per $s \leq s_0$.*

Prima di provare il Teorema, facciamo le seguenti premesse:

Osserviamo in primo luogo che dall'ipotesi (4) segue che esiste $\gamma > 0$ tale che:

$$(5) \quad |g(x,t,s)| \leq \gamma(1+|s|) \quad \forall (x,t) \in \bar{Q}_T, \quad \forall s \in \mathbb{R}$$

Poniamo $L_\gamma = L + \gamma I$ e $g_\gamma(x,t,s) = g(x,t,s) + \gamma s$ con $(x,t,s) \in \bar{Q}_T \times \mathbb{R}$.

Come in [3] Teorema 19, dove è considerato il problema dei valori iniziali, si prova che risulta:

$$R\left(\frac{d}{dt} + \tilde{A} + \gamma I\right) = H$$

Inoltre essendo A uniformemente ellittico e $\gamma > 0$, l'operatore L_γ è monotono. Sia allora

$$K : H \rightarrow H$$

l'operatore tale che per ogni $h \in H$, $u = K h$ sia l'unica soluzione del problema:

$$L_\gamma u = h \quad \text{in } Q_T$$

Dai Teoremi 1 e 2 segue che K è un operatore strettamente positivo in H .

Risulta anche, per il lemma di Aubin (cfr. [4] , pag. 58), che K è un operatore compatto. Osserviamo ora che per l'ipotesi a) su g e per la (5), l'operatore di Nemijskii: $u \rightarrow g_\gamma(\cdot, u)$ è continuo da H in $H^{(6)}$ e manda limitati in limitati; pertanto l'operatore di H in H :

$$u \rightarrow K(g_\gamma(\cdot, u) + f + sr)$$

è completamente continuo ed il problema P_s è equivalente alla ricerca di punti fissi di tale operatore. In altri termini il problema P_s è equivalente al problema:

$$\bar{P}_s) \quad u = K(g_\gamma(\cdot, u) + f + sr) \quad \text{in } Q_T.$$

Fatte queste premesse, dimostriamo i seguenti lemmi:

LEMMA 1. Siano ϕ e ψ rispettivamente una sottosoluzione e una sovrasoluzione del problema P_s . Se $\phi \leq \psi$ allora esiste una soluzione u del problema P_s con $\phi \leq u \leq \psi$.

Dimostrazione. Conseguo dal Teorema 1 di [6], osservando che, nel nostro caso, poiché la non linearità non dipende dal gradiente, non è necessario che ϕ e ψ appartengano a $L^\infty(Q_T)$.

LEMMA 2. Siano verificate le ipotesi del Teorema 3. Sia inoltre R_1 un numero reale strettamente positivo.

(6) Cfr. [9] , Teorema 3.2. pag. 12.

Esiste allora un numero reale $S = S(R_1)$ tale che:

$$v \neq \tau K(g_\gamma(\cdot, v) + f + sr)$$

per ogni $v \in H$, con $\|v^+\|_H = R_1$, per ogni $\tau \in [0, 1]$ e per ogni $s < S$.

Dimostrazione. Supponiamo per assurdo che fissato R_1 , un tale numero S non esista. Allora per ogni $n \in \mathbb{N}$ sia $v_n \in H$, con $\|v_n^+\|_H = R_1$, e siano $\tau_n \in [0, 1]$, $s_n \in \underline{\mathbb{R}}$, con $s_n \leq -n$, tali che

$$v_n = \tau_n K(g_\gamma(\cdot, v_n) + f + s_n r), \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

Poiché per ogni $(x, t) \in \bar{Q}_T$ ed $s \leq 0$ si ha per (5):

$$g(x, t, s) \leq \gamma s + g(x, t, s) \leq \gamma s + \gamma + \gamma |s| \leq \gamma \leq g_\gamma(x, t, 0) + 2\gamma$$

risulta

$$g_\gamma(\cdot, v_n) \leq g_\gamma(\cdot, v_n^+) + 2\gamma$$

Essendo K un operatore positivo, si ha:

$$v_n \leq \tau_n K(g_\gamma(\cdot, v_n^+) + 2\gamma + f + s_n r)$$

e quindi:

$$v_n^+ \leq [\tau_n K(g_\gamma(\cdot, v_n^+) + 2\gamma + f + s_n r)]^+.$$

Essendo $(K(g_\gamma(\cdot, v_n^+)))_{n \in \mathbb{N}}$ relativamente compatta in H , esiste una

sottosuccessione $(K(g_\gamma(\cdot, v_{n_k})))_{k \in \mathbb{N}}$ ed $y \in H$ tale che:

$$K(g_\gamma(\cdot, v_{n_k}^+)) \leq y, \quad \forall k \in \underline{\mathbb{N}}$$

Risulta allora:

$$v_{n_k}^+ \leq |y + K(2\gamma + f) + s_{n_k} Kr|^+, \quad \forall k \in \underline{\mathbb{N}}$$

Essendo $Kr > 0$ e $\lim_{n \rightarrow +\infty} s_n = -\infty$, risulta: $\lim_{k \rightarrow +\infty} \|[y + K(2\gamma + f) + s_{n_k} Kr]^+\|_H = 0$ e quindi $\lim_{k \rightarrow +\infty} \|v_{n_k}^+\|_H = 0$ tenendo presente la precedente disuguaglianza, il che è assurdo.

LEMMA 3. Sia $s \in \underline{\mathbb{R}}$ fissato. Esiste allora un numero reale $R_2 > 0$ tale che:

$$v \neq K(g_\gamma(\cdot, v) + f + sr)$$

per ogni $v \in H$ con $\|v^-\|_H = R_2$ per ogni $\tau \in [0, 1]$.

Dimostrazione. Facciamo una stima a priori per tutte le possibili soluzioni v_τ di

$$(6) \quad v_\tau = \tau K(g_\gamma(\cdot, v) + f + sr), \quad \tau \in [0, 1]$$

Dall'ipotesi (3) segue che esiste $\lambda' < \lambda_1$ e $c_1 \in \mathbb{R}$ tali che:

$$(7) \quad g(x, t, s) \geq \lambda' s + c_1, \quad \forall (x, t, s) \in \bar{Q}_T \times \mathbb{R}$$

Risulta da ciò:

$$(8) \quad L_\gamma(v_\tau) = \tau(g_\gamma(\cdot, v_\tau) + f + sr) \geq \tau((\lambda' + \gamma)v_\tau + c_1 + f + sr)$$

in Q_T . Essendo $\tau(\lambda' + \gamma) < \lambda_1 + \gamma$, esiste una ed una sola soluzione w_τ del problema

$$(9) \quad L_\gamma(w_\tau) - \tau(\lambda' + \gamma)w_\tau = \tau(c_1 + f + sr)$$

L'insieme $(w_\tau)_{\tau \in [0,1]}$ è limitato in H . Infatti se K_τ è l'operatore inverso di $L_\gamma - \tau(\lambda' + \gamma)I$, per il Teorema 6.7 di [7], la funzione

$$\tau \in [0,1] \rightarrow K_\tau$$

è una funzione continua in $[0,1]$.

Sia $c_2 \in \underline{\mathbb{R}}$ tale che

$$\|w_\tau\|_H \leq c_2, \quad \forall \tau \in [0,1]$$

Da (8) e (9) consegue che

$$(L_\gamma - \tau(\lambda' + \gamma))(v_\tau - w_\tau) \geq 0 \quad \text{in } Q_T$$

e quindi per il principio di massimo (cfr. [1]) si ha

$$v_\tau - w_\tau \geq 0 \quad \text{q.o. in } Q_T$$

da cui

$$(10) \quad v_\tau \geq w_\tau \quad \text{q.o. in } Q_T, \quad \forall \tau \in [0,1]$$

D'altra parte risulta

$$\|w_{\tau}^{-}\|_H = \|w_{\tau}^{+} - w_{\tau}\|_H \leq \|w_{\tau}^{+}\|_H + \|w_{\tau}\|_H \leq \|w_{\tau}^{-}\|_H + \|w_{\tau}\|_H = 2c_2$$

e allora, tenendo presente che per la (10) risulta $v_{\tau}^{-} \leq w_{\tau}^{-}$, si ha:

$$\|v_{\tau}^{-}\|_H \leq \|w_{\tau}^{-}\|_H \leq 2c_2, \quad \forall \tau \in [0,1]$$

Se si prende $R_2 = 2c_2 + 1$, il lemma sussiste.

Dimostriamo ora il Teorema 4.

Sia $R_1 > 0$ ed $S(R_1)$ quel numero che verifica la condizione del Lemma 2. Fissiamo $s \leq S(R_1)$ e consideriamo $R_2 > 0$ verificante la condizione del Lemma 3. Consideriamo l'insieme

$$S_{R_1, R_2} = \{v \in H \mid \|v^{+}\|_H < R_1, \|v^{-}\|_H < R_2\}$$

S_{R_1, R_2} è un insieme aperto in H contenente l'origine.

Poiché, per ogni $v \in \delta(S_{R_1, R_2})$, è $v \neq \tau K(g_{\gamma}(\cdot, v) + f + sr)$,

si ha, per l'invarianza omotopica del grado di Leray-Schauder,

$$\begin{aligned} \deg(I - K(g_{\gamma}(\cdot) + f + sr), S_{R_1, R_2}, 0) &= \\ &= \deg(I, S_{R_1, R_2}, 0) = 1. \end{aligned}$$

Di qui il problema \bar{P}_s e quindi il problema P_s ha almeno una soluzione.

Sia u una soluzione del problema P_s . Essendo $r \geq 0$ e K un operatore strettamente positivo, risulta u una soprasoluzione del problema $P_{s-\epsilon}$, per ogni $\epsilon \in R_+$.

Proviamo che esiste una sottosoluzione w di $P_{s-\epsilon}$ con $w \leq u$.

Sia w l'unica soluzione del problema:

$$L w = \lambda' w + c_1 + f + (s - \epsilon)r$$

dove $\lambda' < \lambda_1$ e $c_1 \in \mathbb{R}$ sono i numeri definiti in (7).

Allora

$$L w \leq g(.,w) + f + (s - \epsilon)r$$

e quindi w è una sottosoluzione di $P_{s-\epsilon}$.

Essendo

$$L u \geq g(.,u) + f + (s - \epsilon)r \geq \lambda' u + c_1 + f + (s - \epsilon)r$$

risulta

$$(L - \lambda')(u - w) \geq 0 \quad \text{in } Q_T$$

Per il principio di massimo di [1] risulta $u - w \geq 0$ e quindi $u \geq w$.

Per il lemma 1, esiste allora una soluzione del problema $P_{s-\epsilon}$, per ogni $\epsilon \in \underline{\mathbb{R}}^+$.

Come in [5] (cfr. dim. Teorema 1) si prova che

$$s_0 = \sup \{ s \in \underline{\mathbb{R}} \mid P_s \text{ ha una soluzione} \}$$

è il numero che verifica le condizioni richieste dal Teorema 4.

Proviamo ora che il problema P_s ammette soluzione anche per $s = s_0$.

Sia $(s_n)_{n \in \underline{\mathbb{N}}}$ una successione di numeri reali tale che $\lim_{n \rightarrow +\infty} s_n = s_0$.

Siano u_n le corrispondenti soluzioni del problema:

$$L_\gamma u_n = g_\gamma(\cdot, u_n) + f + s_n r$$

Per (7) si ha:

$$(11) \quad L_\gamma(u_n) \geq (\lambda' + \gamma)u_n + c_1 + f + s_n r$$

Detta w l'unica soluzione del problema

$$(12) \quad L_\gamma(w) - (\lambda' + \gamma) w = c_1 + f + q r$$

ove $q < s_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$, consegue da (11) e da (12):

$$(L_\gamma - (\lambda' + \gamma))(u_n - w) \geq 0 \quad \text{q.o. in } Q_T$$

e quindi per il principio di massimo di [1], si ha:

$$(13) \quad u_n \geq w \quad \text{q.o. in } Q_T \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

Risulta $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ limitata in H . Infatti se per assurdo $\lim_{n \rightarrow \infty} \|u_n\|_H = +\infty$, posto $v_n = u_n / \|u_n\|_H$, per l'ipotesi (4) e per (13) si ha che la successione $(L_\gamma(u_n) / \|u_n\|_H)_{n \in \mathbb{N}}$ è limitata in H .

Essendo $u_n = K(g_\gamma(\cdot, u_n) + f + s_n r)$ e K un operatore compatto, si ha che $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$ è relativamente compatta in H . Allora per una sottosuccessione $(v_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$ si ha

$$v_{n_k} \rightarrow v \quad \text{in } H.$$

Da (13) segue che $v \geq 0$ q.o. in Q_T .

Per (7) si ha inoltre che:

$$v_n \geq \frac{K(\lambda' + \gamma) u_n}{\|u_n\|_H} + \frac{K(c_1 + f + s_n r)}{\|u_n\|_H}$$

Passando al limite per $n \rightarrow \infty$ si ha:

$$v \geq K(\lambda' + \gamma)v$$

da cui, per il principio di massimo di [1], si ha:

$$v \leq 0 \quad \text{q.o. in } Q_T$$

e quindi $v = 0$ q.o. in Q_T . Ma ciò contraddice il fatto che $\|v\|_H = 1$.

La successione $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ risulta dunque limitata in H . Per la compattezza di K si ha che esiste un'estratta convergenza in H ad $u \in H$ e inoltre

$$u = K(g_\gamma(\cdot, u) + f + s_0 r)$$

u è allora una soluzione del problema P_{s_0} .

Con ciò resta completamente provato l'asserto.

BIBLIOGRAFIA

- [1] F.NICOLOSI - *Sottosoluzioni deboli delle equazioni paraboliche lineari del 2° ordine superiormente limitate*, Le Matematiche, fasc.II, vol. XXVIII, 1973, pag. 361-377.
- [2] O.ARENA - *A Strong maximum principle for quasilinear parabolic differential inequalities*, Proceedings of the American Math. Society, vol. 32,n°2,aprile 1972, pag. 497-502.
- [3] H.BREZIS - *Monotonicity methods in Hilbert spaces and some applications to non-linear partial differential equations;contributions to Nonlinear Functional Analysis*, E. Zarantonello ed., Academic Press, 1971,pag. 101-156.
- [4] J.L.LIONS - *Quelques méthodes de resolution des problèmes aux limites non lineaires*. Ed. DUNOD (1969).
- [5] P.HESS - *On a non linear elliptic boundary value problem of the Ambrosetti-Prodi type*; .Boll. U.M.I., 1980.
- [6] J.DUEL-P.HESS - *Non linear parabolic boundary value problems with upper and lower solutions*; Israel Journal of Mathematics,Vol.29,No.1 (1978) pag.92-104.
- [7] KATO T. - *Perturbation theory for linear operators* Ed. Springer (1969).
- [8] P.HESS - *Non linear perturbation of linear elliptic and parabolic problems at resonance: Existence of multiple solutions*. Annali Sc. Nord. Sup. di Pisa Serie IV, Vol. 5; n.3(1978),527-537.
- [9] G.PRODI-A.AMBROSETTI - *Analisi non lineare*. - I Quaderno - Sc.Nor. Sup. di Pisa - Classe di Scienze - Pisa.1973.

*Lavoro pervenuto alla Redazione il 15 Dicembre 1980
ed accettato per la pubblicazione il 25 Febbraio 1981
su parere favorevole di A.Ambrosetti e A.Avantaggiati*